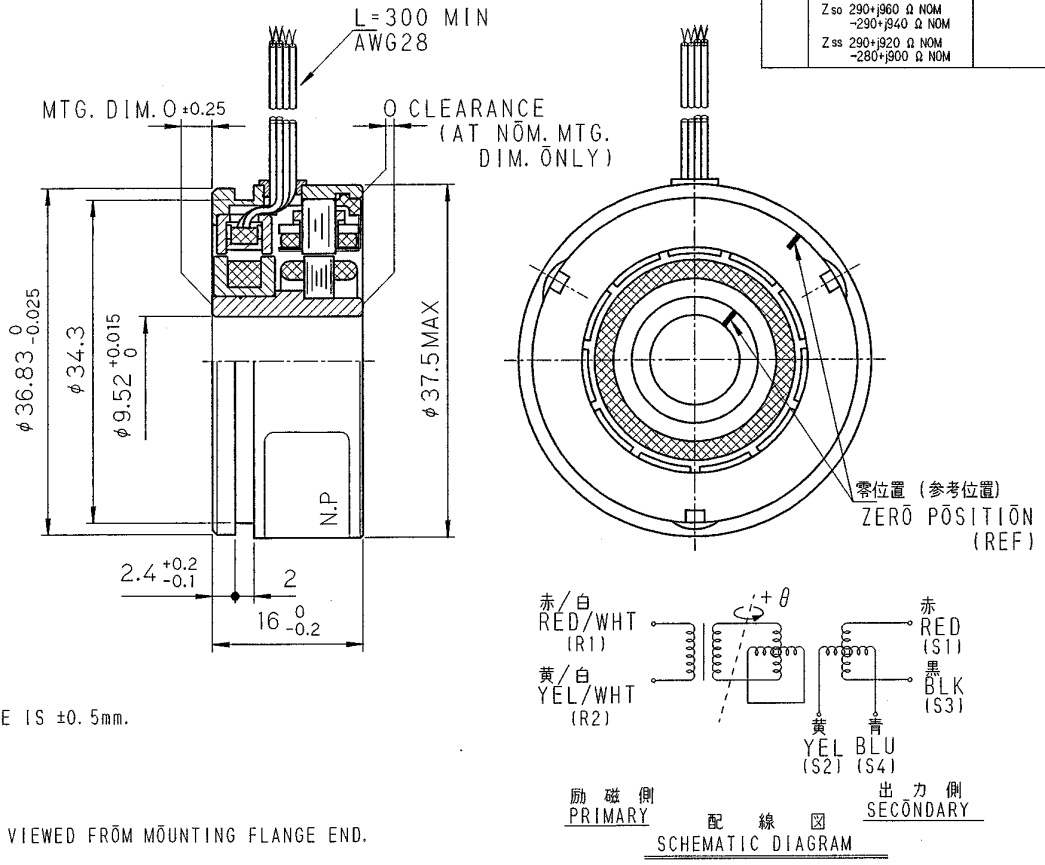


項目 CHARACTERISTICS	仕様 SPECIFICATIONS	備考 REMARKS
機能 FUNCTION	3X-BRX	
入力電圧 INPUT VOLTAGE	AC 7Vrms 10kHz	
励磁側 PRIMARY	RÖTÖR	
変圧比 (K) TRANSFORMATION RATIO	0.5 ± 5%	
電気誤差 ELECTRICAL ERROR	±5° MAX	
速度リップル SPEED RIPPLE	2.0 % MAX	S&M DRIVER AT 1,000min ⁻¹
残留電圧 (総合値) RESIDUAL VOLTAGE (TOTAL)	20 mVrms MAX	
位相ずれ PHASE SHIFT	+5° NÖM	
入力電流 INPUT CURRENT	65 mA MAX	
入力インピーダンス INPUT IMPEDANCE	Z _{R0} 50+j140 Ω NÖM	
出力インピーダンス OUTPUT IMPEDANCE	Z _{S0} 290+j940 Ω NÖM	ATθ=0° (S1-S3)
	Z _{SS} 280+j900 Ω NÖM	ATθ=0° (S1-S3)
耐電圧 DIELECTRIC STRENGTH	AC 500V 60 s	60 (50) Hz
絶縁抵抗 INSULATION RESISTANCE	100 MΩ MIN	DC 500 V
重量 WEIGHT	0.1 Kg MAX	
ロータ慣性モーメント RÖTÖR MOMENT OF INERTIA	3×10 ⁻⁶ Kg·m ² NÖM	(GD ² /4)
許容回転数 MAX OPERATING SPEED	10,000 min ⁻¹	
動作温度範囲 OPERATING TEMP. RANGE	-55°C ~ +155°C	



No.	DESCRIPTION	DATE	SIGN
第2版	T.B.D.確認 電気誤差変更 ±10° → ±5°	96. 6.19	
第3版	インピーダンス変更 Z _{R0} 60+j160 Ω NOM -50+j140 Ω NOM Z _{S0} 290+j960 Ω NOM -290+j840 Ω NOM Z _{SS} 290+j920 Ω NOM -280+j900 Ω NOM	96. 7. 8	



- NOTE:
- DIMENSION: mm
 - ()内寸法は参考値である。DIMENSION IN () IS REFERENCE.
 - 指定なき寸法公差±0.5mmとする。UNLESS OTHERWISE SPECIFIED, TOLERANCE IS ±0.5mm.
 - 出力電圧方程式 OUTPUT EQUATION
 $E_{S1-S3} = KE_{R1-R2} \cos 3\theta$
 $E_{S2-S4} = KE_{R1-R2} \sin 3\theta$
 +θ: 取付フランジ側から見てロータCCW回転時。RÖTÖR IS CCW RÖTATION VIEWED FROM MÖUNTING FLANGE END.
 - 零位置 ZERO POSITION
 ロータとステータ零マークの機械的なずれは±10°以内のこと。(巾1)
 THE ZERO MARK OF RÖTÖR AND STATÖR ARE AT SAME POSITION WITHIN A MECHANICAL TÖLERANCE ±10 DEGREES MAX. (WIDTH 1)

MFG No. 026200023K40

DS'D	DATE 96. 3. 1	MODEL NO. TS2620N23E11	TITLE
CHD	SCALE 1/1	3RD ANGLE PROJECTION	ブラシレスレゾルバ BRUSHLESS RESÖLVER
APP'D	DWG NO.	3 4 5 6 7 8 9 10 11 12	SHEET
		026200023S30	/