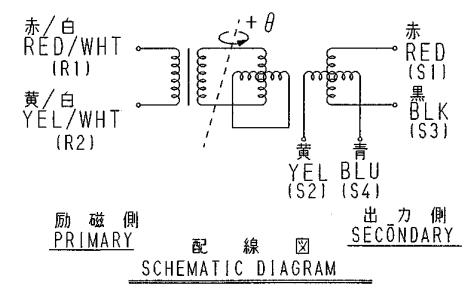
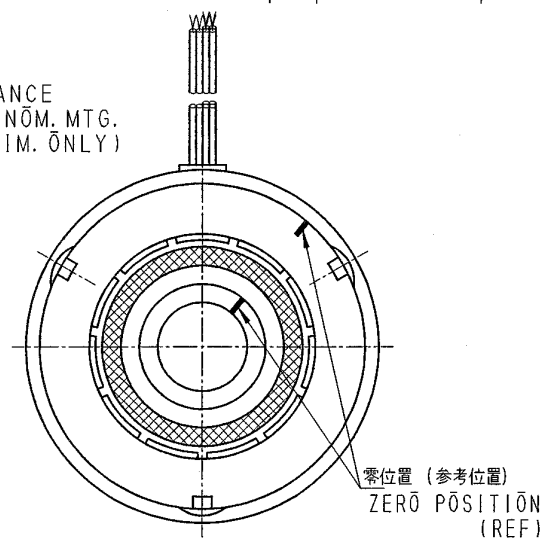
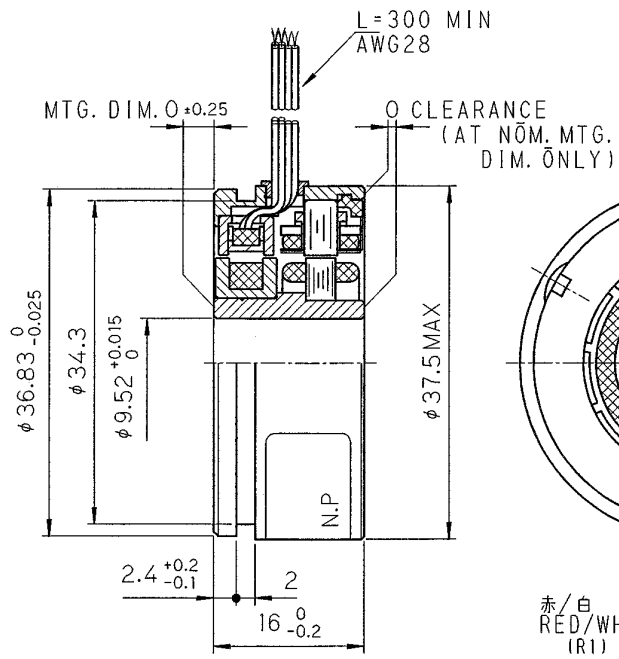


項目 CHARACTERISTICS	仕様 SPECIFICATIONS	備考 REMARKS
機能 FUNCTION	2X-BRX	
入力電圧 INPUT VOLTAGE	AC 7Vrms 10kHz	
励磁側 PRIMARY	RÖTÖR	
変圧比 (K) TRANSFORMATION RATIO	0.5 ± 5%	
電気誤差 ELECTRICAL ERROR	±8' MAX	
速度リップル SPEED RIPPLE	2.0 % MAX	S&M DRIVER AT 1.000min <sup>-1</sup>
残留電圧 (総合値) RESIDUAL VOLTAGE (TOTAL)	20 mVrms MAX	
位相ずれ PHASE SHIFT	+1.4' NÖM	
入力電流 INPUT CURRENT	65 mA MAX	
入力インピーダンス INPUT IMPEDANCE	Z <sub>R0</sub> 60+j140 Ω NÖM	
出力インピーダンス OUTPUT IMPEDANCE	Z <sub>S0</sub> 140+j340 Ω NÖM Z <sub>SS</sub> 130+j300 Ω NÖM	ATθ=0° (S1-S3)
耐電圧 DIELECTRIC STRENGTH	AC 500V 60 s	60(50) Hz
絶縁抵抗 INSULATION RESISTANCE	100 MΩ MIN	DC 500 V
重量 WEIGHT	0.1 Kg MAX	
ロータ慣性モーメント RÖTÖR MOMENT OF INERTIA	3×10 <sup>-6</sup> Kg·m <sup>2</sup> NÖM	(GD <sup>2</sup> /4)
許容回転数 MAX OPERATING SPEED	10,000 min <sup>-1</sup>	
動作温度範囲 OPERATING TEMP. RANGE	-55°C~+155°C	



No.	DESCRIPTION	DATE	SIGN



- NÖTE:**
- DIMENSION: mm
  - ( )内寸法は参考値である。DIMENSION IN ( ) IS REFERENCE.
  - 指定なき寸法公差±0.5mmとする。UNLESS OTHERWISE SPECIFIED, TÖLERANCE IS ±0.5mm.
  - 出力電圧方程式 OUTPUT EQUATION  
 $E_{S1-S3} = KE R_1 - R_2 \cos 2\theta$   
 $E_{S2-S4} = KE R_1 - R_2 \sin 2\theta$   
 +θ: 取付フランジ側から見てロータCCW回転時。RÖTÖR IS CCW RÖTATION VIEWED FROM MÖUNTING FLANGE END.
  - 零位置 ZERO POSITION  
 ロータとステータ零マークの機械的なずれは±10°以内のこと。(巾1)  
 THE ZERO MARK OF RÖTÖR AND STATÖR ARE AT SAME POSITION WITHIN A MECHANICAL TÖLERANCE ±10 DEGREES MAX. (WIDTH 1)

MFG No. 026200025K40

DS'D	DATE 96.6.21	MODEL NO. TS2620N22E11	TITLE
<i>F. Stob</i>	SCALE 1/1	3RD ANGLE PROJECTION	ブラシレスレゾルバ BRUSHLESS RESÖLVER
CHD <i>K. Kitagawa</i>	DWG NO.	3 4 5 6 7 8 9 10 11 12	SHEET
APP'D <i>S. Uehara</i>	026200025S30		/