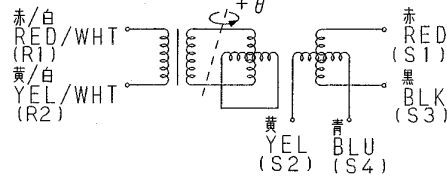
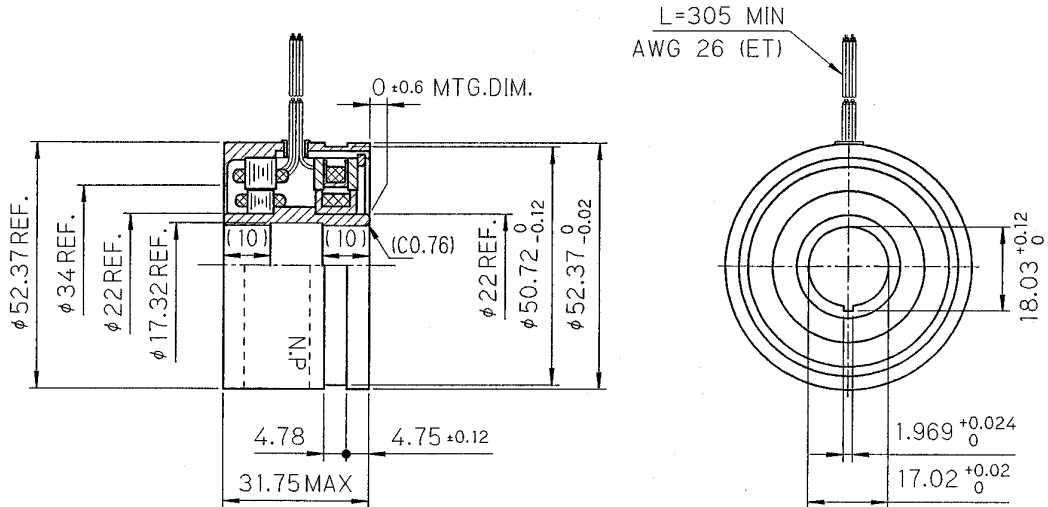


参考図

No.	DESCRIPTION	DATE	SIGN
第5版	ケース形状変更	94. 6. 6	
第6版	入力インピーダンス絶対値追記 NOTE:5 追加	97. 2.20	
第7版	位相ずれ変更 +3~+13° → +10° NOTE:5 変更	98. 4.27	

Smartsyn PAT.PEND

項目	仕様	備考
CHARACTERISTICS	SPECIFICATIONS	REMARKS
機能 FUNCTION	1X-BRX	
入力電圧 INPUT VOLTAGE	AC 4Vrms 3.4kHz	
励磁側 PRIMARY	ロータ ROTOR	
一次電流 INPUT CURRENT	25mA MAX	
変圧比 (K) TRANSFORMATION RATIO	0.5 ±10%	
電気誤差 ELECTRICAL ERROR	±10' MAX	
残留電圧 (総合値) RESIDUAL VOLTAGE (TOTAL)	25 mVrms MAX	
位相ずれ PHASE SHIFT	+10° NOM	
インピーダンス IMPEDANCE	Z Ro	100+J180Ω REF ※206 Ω REF
	Z So	130+J110Ω REF ATθ=90°(S1-S3)
	Z Ss	155+J200Ω REF ATθ=0°(S1-S3)
耐電圧 DIELECTRIC STRENGTH	(WINDINGS TO GROUND) AC250V (BETWEEN ISOLATED WINDINGS) AC200V 1min	60 (50) Hz
絶縁抵抗 INSULATION RESISTANCE	10MΩ MIN	DC 500 V
質量 WEIGHT	0.29kg MAX	
許容回転数 MAX OPERATING SPEED	10,000 min <sup>-1</sup>	
動作温度範囲 OPERATING TEMP. RANGE	-55°C~+155°	



励磁側 出力側  
PRIMARY SECONDARY

配線図  
SCHEMATIC DIAGRAM

NOTE:

- DIMENSION: mm
- ( )内寸法は参考値である。  
DIMENSION IN ( ) IS REFERENCE.
- 指定寸法公差±0.5mmとする。  
UNLESS OTHERWISE SPECIFIED, TOLERANCE IS ±0.5mm.
- 出力電圧方程式  
OUTPUT EQUATION  

$$E_{S1-S3} = K E_{R1-R2} \cos \theta$$

$$E_{S2-S4} = K E_{R1-R2} \sin \theta$$
 +θ: 取付フランジ側から見てロータCCW回転時。  
 ROTOR IS CCW ROTATION VIEWED FROM MOUNTING FLANGE END.
- 通常検査項目は○印項目のみとする。ただし、○印項目以外は個別要求による。(※ZRo は絶対値にて測定)  
 ○ ITEM SHOULD BE MEASURED AS NORMAL INSPECTION.  
 ANOTHER ITEMS ARE MEASURED IN CASE OF CUSTOMER'S REQUEST.  
 (※ZRo IS ABSOLUTE VALUE)

MFG No. 026400008K40

DS'D <i>T. Itoh</i>	DATE 12.24.92	MODEL NO. TS2640N71E10	TITLE ブラシレスresolver BRUSHLESS RESOLVER
CHK'D <i>H. Minna</i>	SCALE 1/1	3RD ANGLE PROJECTION	
APP'D <i>A. Ito</i>	DWG NO. 026400008S30	SHEET 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12	