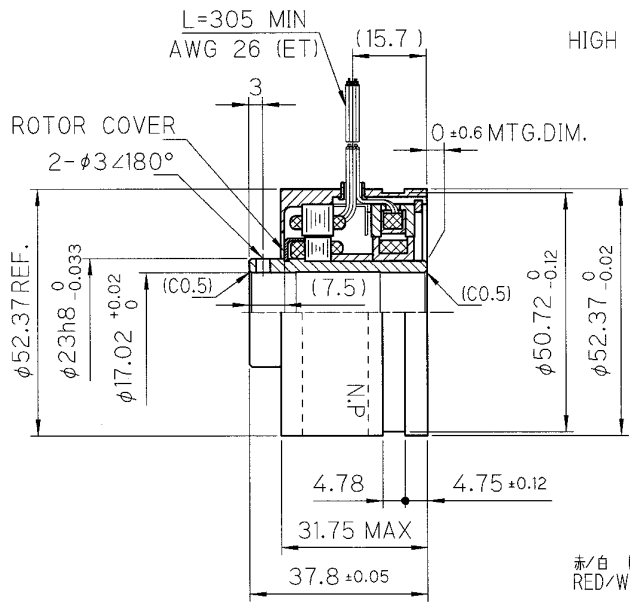


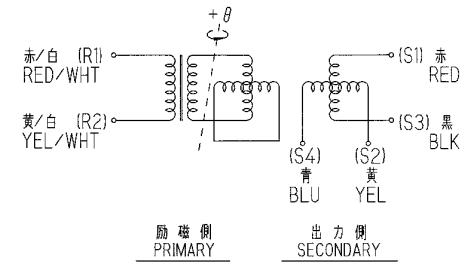
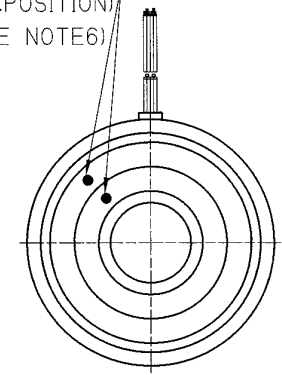
参考図

No.	DESCRIPTION	DATE	SIGN
第3版	高精度品明確化 許容回転数変更 10000min ⁻¹ →20000min ⁻¹	98. 6.15	
第4版	ロータカバー追加	98. 9.21	
第5版	変圧比公差変更0.5±0%→±5% Z _{R0} 変更 85+j205Ω→75+j185Ω	01. 2. 5	

項目 CHARACTERISTICS	仕様 SPECIFICATIONS	備考 REMARKS
機能 FUNCTION	1X-BRX	
入力電圧 INPUT VOLTAGE	AC 11.3Vrms 8kHz	
励磁側 PRIMARY	ROTOR	
変圧比(K) TRANSFORMATION RATIO	0.5 ^{+15%} _{-5%}	
電気誤差 ELECTRICAL ERROR	±10' MAX	SEE NOTE6
位相ずれ PHASE SHIFT	-11° NOM	
入力電流 INPUT CURRENT	57 mA NOM	
インピーダンス IMPEDANCE	Z _{R0} 75+j185Ω ±15% Z _{SS} 135+j265Ω ±15%	※200Ω ±15% ATθ=0° (S1-S3)
耐電圧 DIELECTRIC STRENGTH	AC 500Vrms 60s	50(60) Hz
絶縁抵抗 INSULATION RESISTANCE	100MΩ MIN	DC 500 V
質量 MASS	0.28 kg NOM	
許容回転数 MAX OPERATING SPEED	20000 min ⁻¹	
動作温度範囲 OPERATING TEMP. RANGE	-55°C ~ +150°C	



HIGH ACCURACY MARK(WHT)
(REF.POSITION)
(SEE NOTE6)



配線図
SCHEMATIC DIAGRAM

NOTE

- 1.DIMENSION : mm
- 2.指定なき寸法公差±0.5mmとする。
UNLESS OTHERWISE SPECIFIED, TOLERANCE IS ±0.5mm.
- 3.()内寸法は参考値である。
() ARE DIMENSIONS FOR REFERENCE.
- 4.出力電圧方程式
OUTPUT EQUATION
E_{S1-S3}=K_{ER1}-R₂COSθ
E_{S2-S4}=-K_{ER1}-R₂SINθ
+θ:取付フランジ側から見てロータCCW回転時。
ROTOR IS CCW ROTATION VIEWED FROM MOUNTING FLANGE END.
- 5.通常検査項目は○印項目のみとする。ただし、○印項目以外は個別要求による。(※Z_{R0}は絶対値にて測定)
○ITEM SHOULD BE MEASURED AS NORMAL INSPECTION. ANOTHER ITEMS ARE MEASURED IN CASE OF CUSTOMER'S REQUEST. (※Z_{R0} IS ABSOLUTE VALUE)
- 6.高精度品(幅6'以下)はロータとステータのトランス端面にドットマーキングのこと。
BOTH ROTOR AND STATOR, HIGH ACCURACY TYPE(SPREAD6'MAX) IS MARKED ON TRANSFORMER SIDE.

MFG No. 026400049K40

DS'D H. Tagawa	DATE 97. 9.27	MODEL NO. TS2640N181E100	TITLE ブラシレスレゾルバ BRUSHLESS RESOLVER							
CH'D /	SCALE 1/1	3RD ANGLE PROJECTION	8	9	10	11	12	SHEET		
APP'D T. Iwata	DWG NO. 026400049S30	3	4	5	6	7	8	9	10	