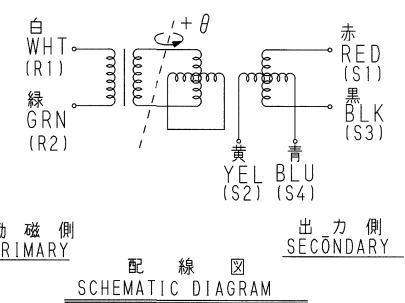
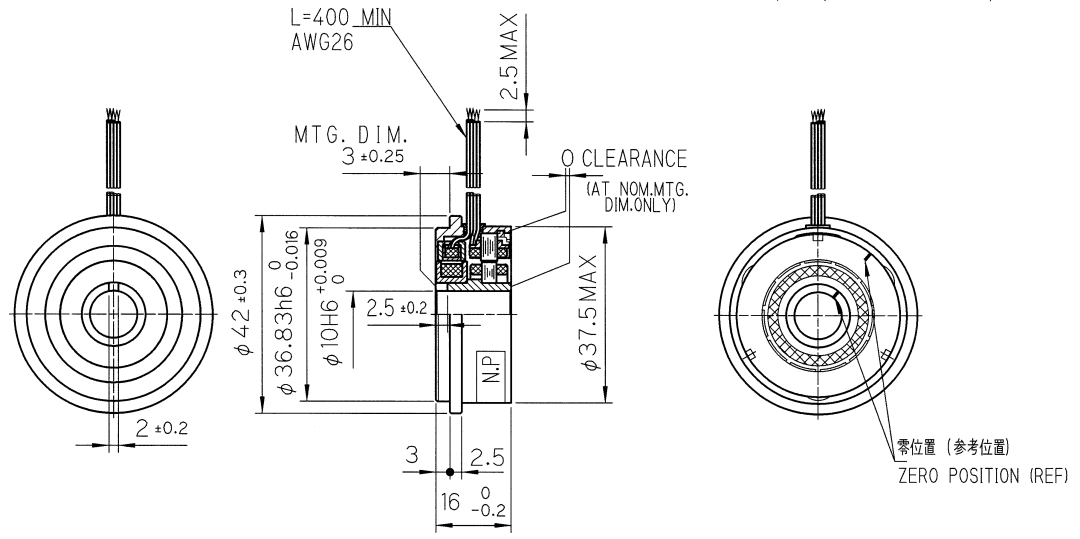


参考図
REVISIONS

No.	DESCRIPTION	DATE	SIGN

項目	仕様	備考
CHARACTERISTICS	SPECIFICATIONS	REMARKS
機能 FUNCTION	1X-BRX	
入力電圧 INPUT VOLTAGE	AC 7Vrms 10kHz	
励磁側 PRIMARY	RÖTÖR	
変圧比 (K) TRANSFORMATION RATIO	0.5 ± 5%	
電気誤差 ELECTRICAL ERROR	±10° MAX	機械角 MECHANICAL ANGLE
位相ずれ PHASE SHIFT	-5° REF	
入力インピーダンス INPUT IMPEDANCE	Z _{R0} 130+j280 Ω NÖM	※ 310 Ω NÖM
出力インピーダンス OUTPUT IMPEDANCE	Z _{S3} 425+j755 Ω NÖM	ATθ=0° (S1-S3)
直流抵抗 D.C. RESISTANCE	ロータ RÖTÖR	50 Ω NÖM
	ステータ STATÖR	190 Ω NÖM
耐電圧 DIELECTRIC STRENGTH	AC 500Vrms 60s	50/60 Hz
絶縁抵抗 INSULATION RESISTANCE	100 MΩ MIN	DC 500 V
質量 MASS	0.18 kg MAX	
許容回転数 MAX OPERATING SPEED	10000 min ⁻¹	
動作温度範囲 OPERATING TEMP. RANGE	-55°C ~ +155°C	

Smartsyn PAT.PEND



- NOTE: 1. DIMENSION: mm
 2. () 内寸法は参考値である。 DIMENSION IN () IS REFERENCE.
 3. 指定なき寸法公差±0.5mmとする。 UNLESS OTHERWISE SPECIFIED, TOLERANCE IS ±0.5mm.
 4. 出力電圧方程式 OUTPUT EQUATION
 ES1-S3 = KER1-R2 COSθ
 ES2-S4 = KER1-R2 SINθ
 +θ: 取付フランジ側から見てロータCCW回転時。
 RÖTÖR IS CCW RÖTATION VIEWED FROM MÖUNTING FLANGE END.
 5. 零位置 ZERO POSITION
 ロータとステータ零マークの機械的なずれは±10°以内のこと。(中1)
 THE ZERO MARK OF RÖTÖR AND STATÖR ARE AT SAME POSITION WITHIN A MECHANICAL TÖLERANCE ±10 DEGREES MAX. (WIDTH 1)
 6. 取付側の巻線は機械的損傷に耐えうる様保護すること。
 WINDINGS OF MÖUNTING SIDE TO BE PRÖTECTED AGAINST MECHANICAL DAMAGE.
 7. 通常検査項目は○印項目のみとする。ただし、○印項目以外は個別要求による。(※Z_{R0} は絶対値にて測定)
 ○ ITEM SHÖUD BE MEASURED AS NÖRMAL INSPECTION.
 ANÖTHER ITEMS ARE MEASURED IN CASE OF CUSTOMER'S REQUEST.
 (※Z_{R0} IS ABSÖLUTE VALUE)

MFG No. 026200088K40

DS'D H. Tagawa	DATE 01. 3.16	MODEL NO. TS2620N581E97	TITLE ブラシレスレゾルバ
CH'D	SCALE 1/1	3RD ANGLE PROJECTION	BRUSHLESS RESÖLVER
APP'D T. Swata	DWG NO. 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12		SHEET 026200088S30