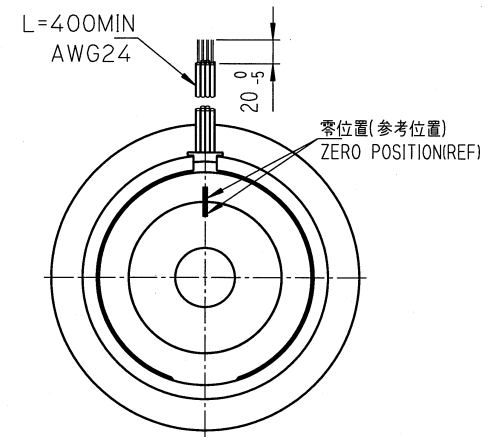
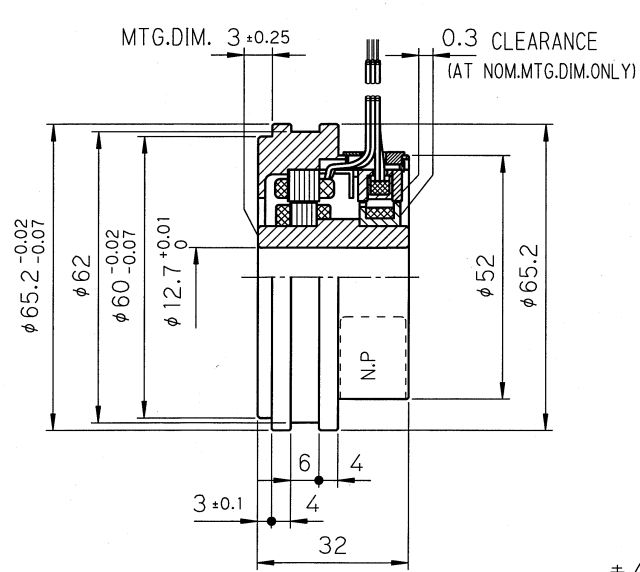


参考図			
REVISIONS			
No.	DESCRIPTION	DATE	SIGN

項目 CHARACTERISTICS	仕様 SPECIFICATIONS	備考 REMARKS
機能 FUNCTION	4X-BRX	
入力電圧 INPUT VOLTAGE	AC 7Vrms 10kHz	
励磁側 PRIMARY	ROTOR	
変圧比 (K) TRANSFORMATION RATIO	0.29 ± 5%	
電気誤差 ELECTRICAL ERROR	幅 SPREAD 16° MAX	機械角 MECHANICAL ANGLE
位相ずれ PHASE SHIFT	-6° ~ 0°	IN VICKERS-STYLE 0° ~ +6°
入力電流 INPUT CURRENT	15 mA MAX	
入力電力 INPUT POWER	0.04 W NOM	
インピーダンス IMPEDANCE	Zr0 470 Ω MIN	
	Zss 850 Ω MAX	ATθ=0° (S1-S3)
絶縁耐圧 DIELECTRIC STRENGTH	AC 500Vrms 60 s	60(50) Hz
絶縁抵抗 INSULATION RESISTANCE	100MΩ MIN	DC 500 V
質量 MASS	0.28 kg NOM	
ロータ慣性モーメント ROTOR MOMENT OF INERTIA	12.3X10 ⁻⁶ kg・m ² NOM	
許容回転数 MAX OPERATING SPEED	10000 min ⁻¹	
動作温度範囲 OPERATING TEMP. RANGE	-55°C~+150°C	

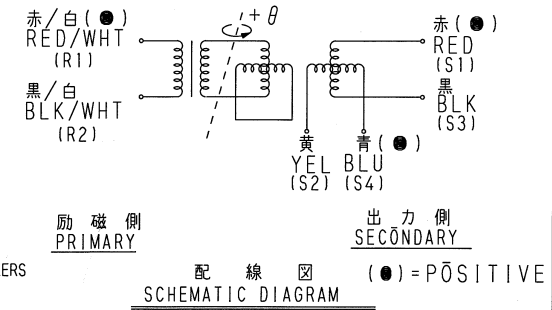
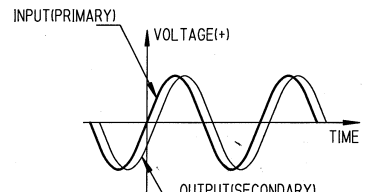


NOTE:

1. DIMENSION: mm
2. () 内寸法は参考値である。DIMENSION IN () IS REFERENCE.
3. 指定なき寸法公差 ±0.5mm とする。
UNLESS OTHERWISE SPECIFIED, TOLERANCE IS ±0.5mm.
4. 出力電圧方程式 OUTPUT EQUATION

$$E_{S1-S3} = K_{ER1-R2} \cos 4\theta$$

$$E_{S2-S4} = -K_{ER1-R2} \sin 4\theta$$
 + θ: 取付フランジ側から見てロータ CCW 回転時。
 ROTOR IS CCW ROTATION VIEWED FROM MOUNTING FLANGE END.
5. 零位置
ZERO POSITION
 ロータとステータ零マークの機械的なずれは ±10° 以内のこと。(巾1)
 THE ZERO MARK OF ROTOR AND STATOR ARE AT SAME POSITION WITHIN A MECHANICAL TOLERANCE ±10 DEGREES MAX. (WIDTH 1)
6. 通常検査項目は ○印項目のみとする。ただし、○印項目以外は個別要求による。
 ○ITEM SHOULD BE MEASURED AS NORMAL INSPECTION. ANOTHER ITEMS ARE MEASURED IN CASE OF CUSTOMER'S REQUEST.
7. 位相ずれに関しては PHASE SHIFT DIAGRAM を参照のこと。
 REFER TO PHASE SHIFT DIAGRAM.



MFG No. 026400069K40

DS'D H. Tagawa	DATE 99.11. 1	MODEL NO. TS2640N684E87	TITLE ブラシレスレゾルバ
CH'D H. Minami	SCALE 1/1	3RD ANGLE PROJECTION	BRUSHLESS RESOLVER
APP'D K. H. Tagawa	DWG NO.	3 4 5 6 7 8 9 10 11 12	SHEET
		026400069S30	/